

07 Декабря 2012

Инсерционное моделирование 1

Лекция 14

**Предикатный трансформер
реализация**

Атрибутные выражения

$$\beta = R \wedge U \wedge Q$$

$$R = (r_1 := t_1 \wedge r_2 := t_2 \wedge \dots)$$

$$U = p_1(g_1, h_1) \wedge p_2(g_2, h_2) \wedge \dots$$

p операторы обновления

h добавляемые выражения

g атрибутное выражение типа очередь

Четыре списка атрибутных выражений:

$r = (r_1, r_2, \dots)$ левые части присваиваний и выражения,
которые от них зависят.

$g = (g_1, g_2, \dots)$ обновляемые списки

$s = (s_1, s_2, \dots)$ самые внешние вхождения в формулу Q ,
которые не входят в r .

$z = (z_1, z_2, \dots)$ все остальные

Списки переменных x, w, y ,

соответствующие атрибутным выражениям

Основная формула

Все атрибутивные выражения имеют арность 0.

$$\text{pt}(\gamma, \beta) = \exists(\mathbf{x}, \mathbf{w}, \mathbf{y})(\varphi(\gamma) \wedge (\mathbf{r} = \varphi(\mathbf{t})) \wedge (\mathbf{g} = p(\mathbf{w}, \varphi(\mathbf{h})))) \wedge Q$$

$$\varphi(\mathbf{r}) = x, \varphi(\mathbf{g}) = w, \varphi(\mathbf{s}) = y$$

$$\gamma = \exists v(L(v) \wedge F(v))$$

$$\mathbf{g} = p(\mathbf{w}, \varphi(\mathbf{h})) \Leftrightarrow ((g_1 = p_1(w_1, \varphi(h_1))) \wedge (g_2 = p_2(w_2, \varphi(h_2))) \wedge \dots)$$

$$g = \mathbf{add_to_head}(w, \varphi(h)) \Leftrightarrow g = (\varphi(h), \text{Nil}) * w$$

$$g = \mathbf{add_to_tail}(w, \varphi(h)) \Leftrightarrow g = w * (\varphi(h), \text{Nil})$$

$$g = \mathbf{remove_from_head}(w, \text{Nil}) \Leftrightarrow \exists(u, v)((w = (u, \text{Nil}) * v) \wedge g = v)$$

$$g = \mathbf{remove_from_tail}(w, \text{Nil}) \Leftrightarrow \exists(u, v)((w = v * (u, \text{Nil})) \wedge g = v)$$

Функциональные атрибуты

Для сложных атрибутивных термов нужно учитывать подстановочность равенства: если $u=v$, то $f(u)=f(v)$

$$\text{pt}(\gamma, \beta) = q_1 \vee q_2 \vee \dots$$

Различные способы отождествления аргументов атрибутивных выражений. Невыполнимые члены удаляются. Учитываются ограничения для массивов.

Формула присваивания

$$\begin{aligned} & \exists(x, y)((r_1(x, y, z) = t_1(x, y, z)) \wedge (r_2(x, y, z) = t_2(x, y, z)) \wedge \dots) \\ & \Leftrightarrow \exists(x, y)R'(x, y, z) \end{aligned}$$

Формула обновления списков

$$\begin{aligned} & \exists(x, y)((l_1 = L'_1(x, y, z)) \wedge (l_2 = L'_2(x, y, z)) \wedge \dots) \\ & \Leftrightarrow \exists(x, y)U'(x, y, z) \end{aligned}$$

Простые атрибуты

$$\text{pt}(D(r, s, z), R(r, s, z) \wedge U(r, s, z) \wedge Q(r, s)) = \\ \exists(x, y)(D(x, y, z) \wedge R'(x, y, z) \wedge U'(x, y, z) \wedge Q(r, s))$$

Доказательство первого основного свойства

$$v \in \text{Nstate}(\text{State}(D), \beta) \Rightarrow \exists u(u \models D \wedge u \xrightarrow{\beta} v)$$

$$\Rightarrow v(r_i) = t_i(u(r), u(s), z), i = 1, 2, \dots$$

$$v(l_i) = \varphi_{u,v}(p_i(l_i, q_i(r, s, z))), i = 1, 2, \dots$$

$$p_i(l_i, q_i(r, s, z)) = \text{add_to_head}(l_i, q_i(r, s, z)) \wedge u(l_i) = (a_1, a_2, \dots) \Rightarrow$$

$$\varphi_{u,v}(p_i(l_i, q_i(r, s, z))) = (q_i(u(r), u(s), z), a_1, a_2, \dots)$$

$$v \models \exists(x, y)(D(x, y, z) \wedge R'(x, y, z) \wedge U'(x, y, z) \wedge Q(r, s))$$

$$x = u(r), y = u(s)$$

Второе свойство очевидно

Подстановочность равенства для функциональных атрибутов

$$(i = j) \rightarrow (f(i) = f(j))$$

Основная формула

$$\text{pt}(D(r, s, z), \beta(r, s, z)) = q_1 \vee q_2 \vee \dots$$

$$q_i = \exists(x, y)(D(x, y, \xi_i) \wedge R_i(x, y, \xi_i) \wedge L_i(x, y, \xi_i) \wedge E_i(x, y, \xi_i)) \wedge Q(r, s)$$

$$R_i(x, y, \xi_i) = (r_1 = t_1(x, y, \xi_i)) \wedge (r_2 = t_2(x, y, \xi_i)) \wedge \dots$$

$$L_i(x, y, \xi_i) = ((l_1 = L'_1(x, y, \xi_i)) \wedge (l_2 = L'_2(x, y, \xi_i)) \wedge \dots)$$

ξ_i список z , в котором некоторые выражения заменены на переменные.

Индексы соответствуют различным способам отождествления функциональных выражений.

$$q_i = \exists(x, y)(D(x, y, \xi_i) \wedge R_i(x, y, \xi_i) \wedge L_i(x, y, \xi_i) \wedge E_i(x, y, \xi_i)) \wedge Q(r, s)$$

$$R_i(x, y, \xi_i) = (r_1 = t_1(x, y, \xi_i)) \wedge (r_2 = t_2(x, y, \xi_i)) \wedge \dots$$

пример

$$\beta(r, s, z) = ($$

$$\quad (r_1(i, j) := t_1(r_1(k, l), i, j)) \&$$

$$\quad (r_2 := r_2 + z_1) \&$$

$$\quad (i := j + 1) \&$$

$$\quad (r_2 < z_1)$$

$$)$$

$$r = (r_1(i, j), i, r_2)$$

$$s = (z_1)$$

$$z = (r_1(k, l), j, k)$$

$$D(r, s, z) = (r_1(i, j) \leq (r_1(k, l)))$$

Отождествления

M – множество всех пар вида $(f(u), f(v)), u = (u_1, u_2, \dots), v = (v_1, v_2, \dots)$
 $(f(u), f(v)) \in N \quad N \subseteq M \quad f(u)$ из $z, f(v)$ из r и s

$E_i(r, s, z)$ конъюнкция равенств $u = v, (u_1 = v_1 \wedge u_2 = v_2 \wedge \dots)$
для всех пар из N и отрицаний равенств для всех пар из
дополнения. Если формула $E_i(r, s, z)$ выполнима, то выбор
успешный.

$f(u)$ заменяется переменной, соответствующей $f(v)$.